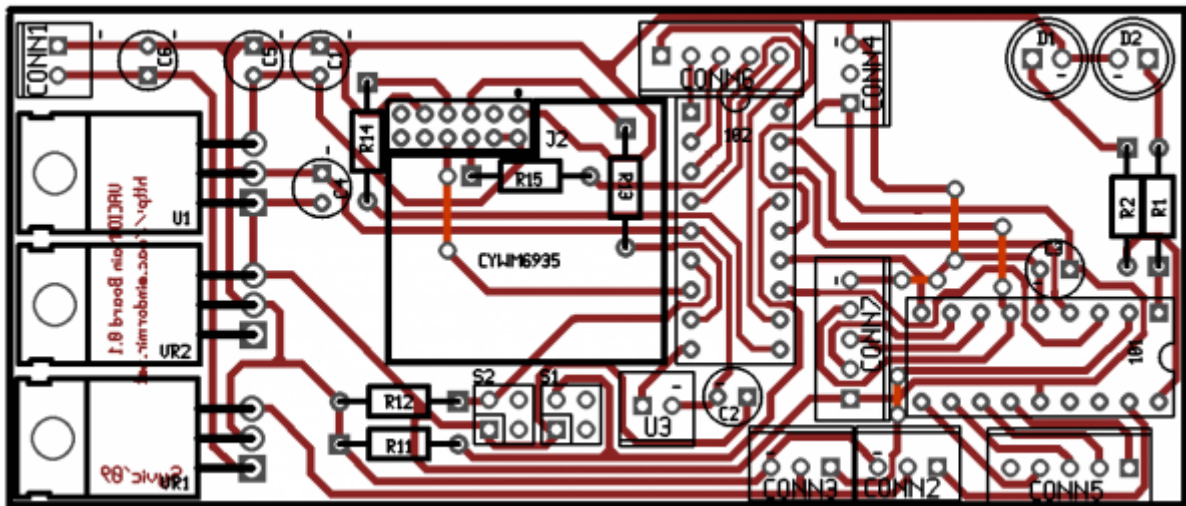


## PROYECTO SAC V1.0

## PROYECTO SAC V1.0



### DESCRIPCIÓN

SAC (Cuyas siglas corresponden con Sistema Automático de Conducción) es un proyecto realizado a principios de 2009 cuyo objetivo era la implementación de un sistema de radiocontrol para vehículos guiados por una vía con características de autogestión y autodireccionamiento.

### FUNCIONAMIENTO Y USO

Se puede ver un vídeo del funcionamiento del sistema completo en el siguiente vídeo, rodado durante el concurso de Madridbot de 2009:

### MÁS INFORMACIÓN

Se puede consultar toda la información relativa al proyecto en su página en Sindormir.net: [sac.sindormir.net](http://sac.sindormir.net) [1] (en inglés). Además hay un artículo, publicado por la revista Resistor en el que se profundiza en el funcionamiento del proyecto y se detallan aspectos técnicos del mismo. Se puede descargar en formato PDF de aquí: [Artículo Proyecto SAC Resistor](#) [2].

### DESCARGA

El proyecto se realizó en ensamblador de PIC16 y las PCBs en [gEDA](#) [3]. Ahora todo el proyecto está [disponible en Github con licencia GPLv3](#) [4].

**URL de origen (modified on 2013-11-11 10:42):** <https://sindormir.net/node/55>

#### **Enlaces**

[1] <http://sac.sindormir.net>

[2] <http://sindormir.net/sac/articulo-proyecto-sac.pdf>

[3] <http://www.geda-project.org/>

[4] <https://github.com/SindormirNet/sac-v1>